

第12回全国専門学校ロボット競技会  
自律型ロボット対戦競技 ハードウェア部門

※開発仕様書送付後の変更点

1. ルール変更

次の個所を下記のように訂正いたします。宜しくお願い致します。

自律型ロボット対戦競技ハードウェア部門 開発仕様書

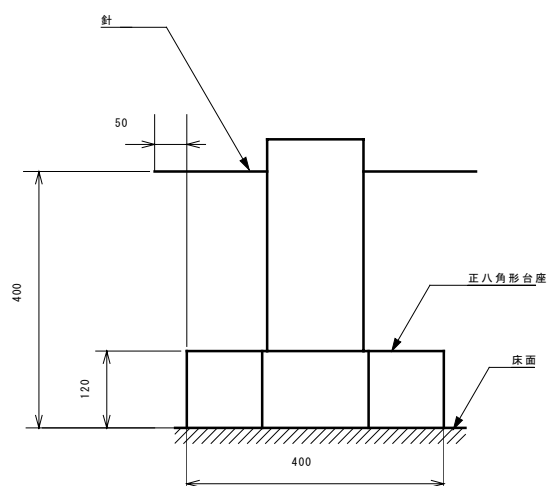
p. 8 図4 予選競技場 中央台座（針）の図で

針の突出部の長さが、正八角形台座から20mmとなっていますが、

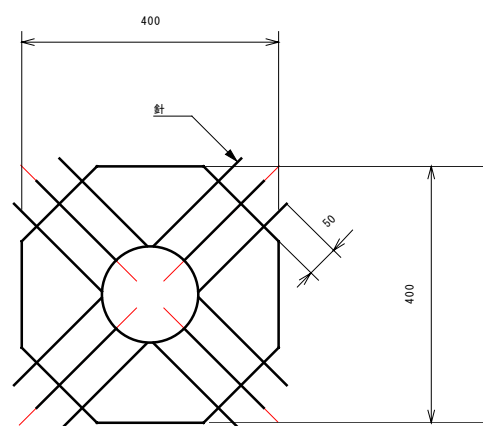
**50mm**に変更します。また、針は水平に3本で針と針の間隔は

50mmです。

図（追加）



台座正面図



台座上面図

## 2. ルール詳細連絡事項

1. 次の場合、一同に集めて再試合を行います。
  - ①予選でライトレース中に、取り付けてあった風船が自然に割れた（不良品による）ロボット。
  - ②他のロボットによる走行妨害により、明らかに勝敗が左右されたと審判が判断したロボット。
  
2. 競技方法 7-1 (4) により選出できなかった場合  
(予選で 8 台選出が不可能な場合)
  - ①自己ベストの記録による選出法では 8 台を超過し、8 台のロボットを選出できなかった場合は、  
当該ロボット同士の 2 番目の記録で選出する。それでも決まらない場合は 3 番目の記録で決定する。
  - ②記録を持つロボットが 8 台未満の場合は  
3 回の競技の合計通過ゲート数の多いロボットから選出する。これで決まらない場合は当該ロボット同士で再試合を行う。
  
3. 競技方法 7-2 (7) の再試合は 1 回のみとする。これで決まらない場合は  
当該ロボットの予選上位者を選出する。

## 3. 車検時留意事項

Web 上の Q&A 5 にあるように、車検後のシャーシ本体、本体移動用のモータ、ギア比の変更（ギヤボックス交換を含む）は認められません。車検時に少量のペイントをマーカーとして塗布したり、モータ製造 No. 等によりチェックを行いますので、予めご承知おきください。

以上